


INTRODUZIONE A MATLAB

GEOMETRIA PER ING. BIOMEDICA A.A. 2015-2016

ANNA CODISPOTI Codispoti@dima.unige.it

RIASSUNTO

- Cos'è Matlab
 - Comandi elementari
 - Vettori
 - Matrici
 - Operazioni
- 

OUTLINE

- Sistemi lineari
 - $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$
 - $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$
- Fattorizzazione LU
- M-file
- Esercizi

SISTEMI LINEARI

Teorema di Rouchè-Capelli

- $\text{rango}(A) = \text{rango}(A|b) \iff$ il sistema è risolubile
- $\text{rango}(A) = \text{rango}(A|b) = n \implies$ unica soluzione
- $\text{rango}(A) = \text{rango}(A|b) = p < n \implies \infty^{n-p}$ soluzioni

RISOLUZIONE SISTEMI LINEARI

- Sostituzione
- Cramer
 - Se A è quadrata & invertibile
- Algoritmo di Gauss
 - operazioni elementari sulle righe
 - pivotizzazione (parziale o totale) -> importante quando si implementa l'algoritmo al calcolatore

A QUADRATA NON SINGOLARE

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad x \in \mathbb{R}^n \quad b \in \mathbb{R}^n$$

$$\det A \neq 0 \Rightarrow \exists! x \in \mathbb{R}^n \text{ t.c. } Ax = b$$

$$x = \text{inv}(A) * b$$

$$x = A \setminus b$$

il simbolo non è quello della divisione!!

- la soluzione è calcolata mediante l'algoritmo Gaussiano con pivot parziale
- tempo richiesto minore del calcolo dell'inversa

ESEMPIO

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

```
A=[1 1 1; 1 1 -1; 1 -1 1];  
b=[3 2 2]';  
det=det(A);  
x=A\b;
```

controllo che il determinante
sia diverso da zero

IL COMANDO RREF

Per studiare e risolvere un sistema qualunque si deve ridurre la matrice completa $(A | b)$ si usa il comando

rref (reduced row echelon form)

rref(A)

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & -1 \\ 5 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

A QUADRATA SINGOLARE

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & -1 \\ 5 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 14 \\ 14 \\ 2 \end{pmatrix} \quad A \in \mathbb{R}^{3 \times 3} \quad b \in \mathbb{R}^3$$

$$\det A = 0$$

$$A = [3 \ 4 \ -1; 5 \ 2 \ 3; 0 \ 1 \ -1];$$
$$b = [14 \ 14 \ 2]';$$

rank(A)

rank([A b])

rref([A b])

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & -1 & 14 \\ 5 & 2 & 3 & 14 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$(x, y, z) = (2 - z, 2 + z, z)$$

Controllo se il sistema è risolubile verificando che la matrice dei coefficienti A e la matrice completa (A|b) abbiano rango uguale

MATRICI RETTANGOLARI

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad A \in \mathbb{R}^{2 \times 3} \quad x \in \mathbb{R}^3 \quad b \in \mathbb{R}^2$$

A=[1 0 1; 0 -1 0];
b=[0 1]';
rank(A)
rank([A b])
rref([A b])

Questo sistema è risolvibile, dal momento che il rango della matrice dei coefficienti A è uguale al rango della matrice completa (A|b)

RIASSUMENDO

A quadrata NON singolare

$$x = A \setminus b$$

A quadrata singolare o A m x n

$$\begin{array}{l} \text{rank}(A) \\ \text{rank}([A \ b]) \\ \text{rref}([A \ b]) \end{array}$$

- rref ci restituisce la matrix ridotta
- le soluzioni le dobbiamo scrivere noi a partire dalla matrice ridotta ottenuta

ESERCIZIO I

Studiare e risolvere, qualora sia possibile, i seguenti sistemi lineari

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

FATTORIZZAZIONE LU

$$Ax = b \quad A \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad x, b \in \mathbb{R}^n$$

$$\det A \neq 0 \Rightarrow \exists L, U \quad t.c. \quad A = LU$$

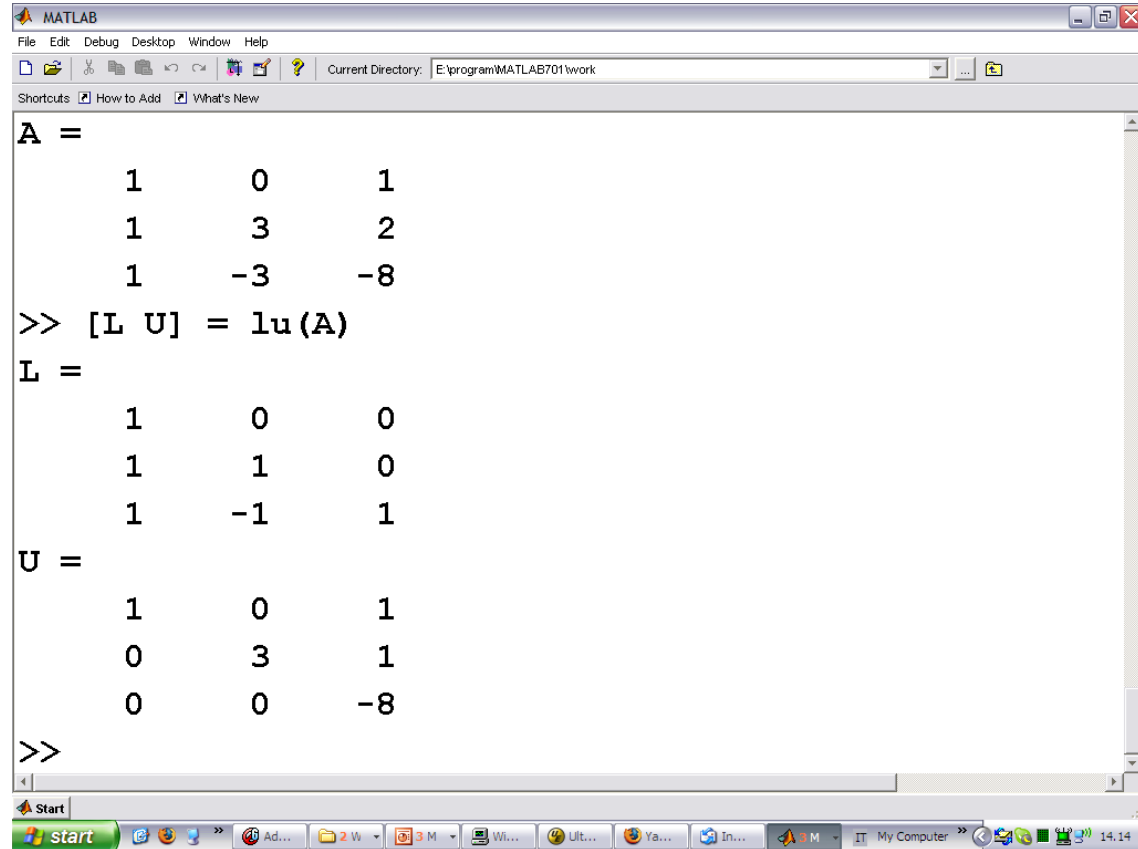
dove:

- U è la matrice triangolare superiore ottenuta da A mediante l'algoritmo di Gauss con pivotizzazione parziale
- L è una matrice quadrata invertibile e “a meno di permutazioni delle righe” è una matrice triangolare inferiore con tutti 1 sulla diagonale

FATTORIZZAZIONE LU IN MATLAB

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 1 & -3 & -8 \end{pmatrix}$$

```
A = [1 0 1; 1 3 2; 1 -3 -8];  
det(A)  
[L U] = lu(A)
```



```
MATLAB  
File Edit Debug Desktop Window Help  
Current Directory: E:\program\MATLAB701\work  
Shortcuts How to Add What's New  
A =  
    1     0     1  
    1     3     2  
    1    -3    -8  
>> [L U] = lu(A)  
L =  
    1     0     0  
    1     1     0  
    1    -1     1  
U =  
    1     0     1  
    0     3     1  
    0     0    -8  
>>
```

RISOLUZIONE DI UN SISTEMA CON LU

$$A = LU \Rightarrow Ax = b \Leftrightarrow L U x = b$$

$$Ax = b \Leftrightarrow \begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases} \rightarrow \text{ sistema triangolare}$$

$$\begin{aligned} [L \ U] &= \text{lu}(A); \\ y &= U \setminus b; \\ x &= L \setminus y; \end{aligned}$$

Il tempo complessivo richiesto dai tre comandi equivale a quello richiesto dall'algoritmo Gaussiano

QUANDO CONVIENE LU?

$$Ax = b_i \quad i = 1, 2, \dots, k$$

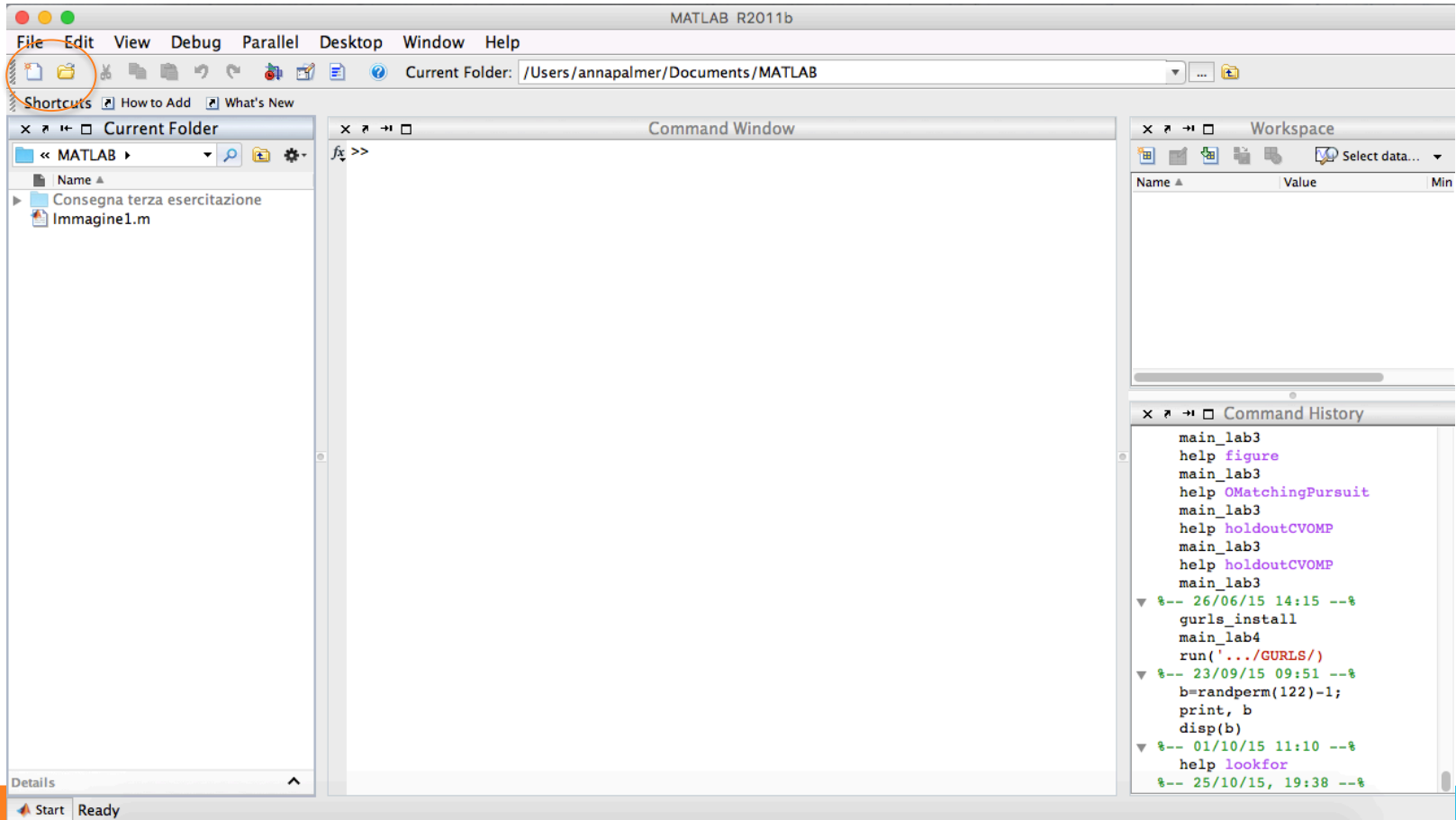
Quando bisogna risolvere più sistemi con una stessa matrice dei coefficienti conviene scomporre la matrice utilizzando la fattorizzazione LU e successivamente risolvere i tre sistemi al punto precedente per i diversi vettori dei termini noti

$$[L \ U] = \text{lu}(A)$$

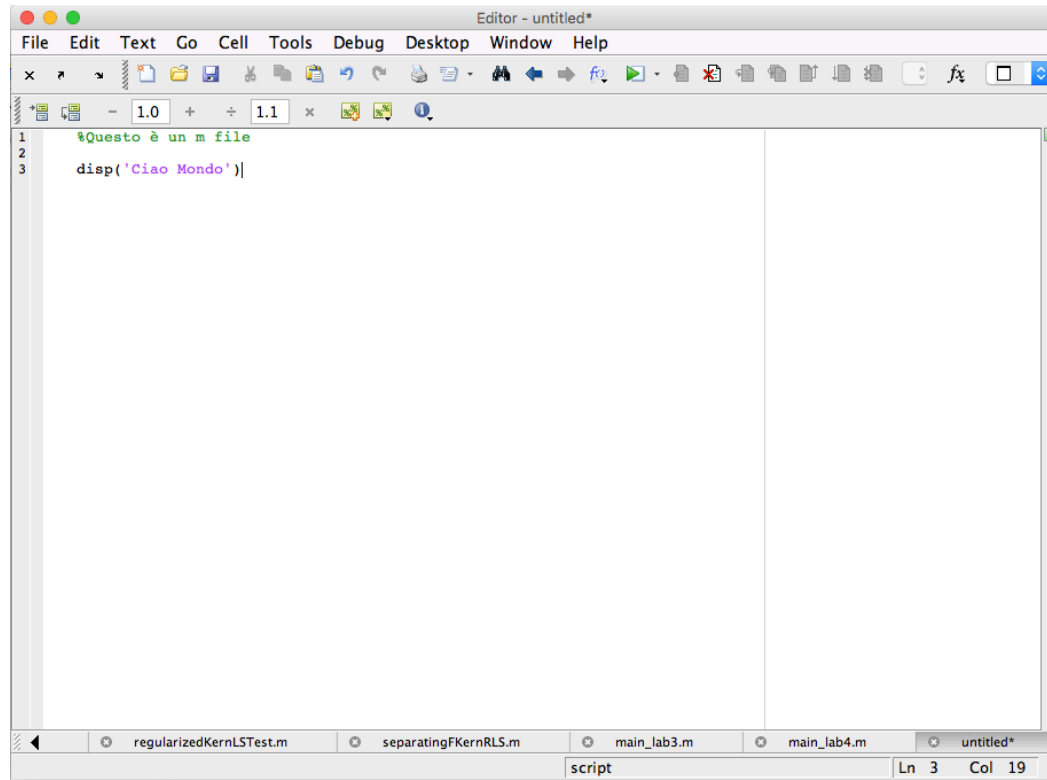
$$y = U \setminus b_i;$$

$$x = L \setminus y$$

M-FILE



EDITOR



RICHIAMARE GLI SCRIPT

```
Command Window
>> A=[3 4 -1; 5 2 3; 0 1 -1];
b=[14 14 2]';
>> prova_LU

ans =

     2

ans =

     2

ans =

     1     0     1     2
     0     1    -1     2
     0     0     0     0

fx >>
```

ESERCIZIO 2

Dopo essersi accertati che il sistema ammetta un'unica soluzione trovarne la soluzione con Gauss e mediante la decomposizione LU

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -3 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 0 \\ -5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ESERCIZI 3 E 4

Provare a scrivere uno script per risolvere un sistema triangolare con il metodo di Cramer

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Studiare il seguente sistema

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ESERCIZIO 5

Sia H la matrice di Hankel 7×7 del vettore $v = (7, 6, \dots, 1)$ (si genera col comando `hankel(v)`)

Costruire una matrice A 7×7 t.c.

- le prime 6 righe e 6 colonne siano tratte da H
- l'ultima colonna sia la successione $7, 6, \dots, 1$
- l'ultima riga sia la successione $3 \cdot 7^{-1}, 3 \cdot 7^{-4}, \dots, 1$

Risolvere se possibile il sistema lineare

- $Ax = b$, dove $b = (0 \ 1 \ 2 \ 2 \ 2 \ 1 \ 1)^T$

Scrivere le soluzioni